

CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA	23 novembre 2012
Cognome e Nome:	Matricola:
Corso di Laurea:	Anno di corso:

1. Si consideri l'applicazione lineare $L: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tale che

$$L \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 - x_2 + x_4 \\ 2x_2 - x_3 + x_4 \end{pmatrix}.$$

(a) Scrivere la matrice A che rappresenta L nelle basi canoniche di \mathbb{R}^4 e \mathbb{R}^2 :

(b) Calcolare: $\dim(\text{Im } L) = \quad \dim(\text{Ker } L) = \quad L \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 8 \\ 1 \end{pmatrix} =$

(c) Trovare una base per il sottospazio $\text{Ker } L$:

(d) Stabilire se L è suriettiva, giustificando ogni affermazione.

2. Considerare i seguenti vettori di \mathbb{R}^3 :

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -k \\ 1-k \end{pmatrix} \quad \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} k \\ k \\ k \end{pmatrix} \quad \mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} k+1 \\ 0 \\ k+1 \end{pmatrix} \quad \mathbf{v}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Determinare:

(a) per quali valori di $k \in \mathbb{R}$ i vettori $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$ sono linearmente indipendenti:

(b) per quali valori di $k \in \mathbb{R}$ si ha $\mathbf{v}_3 \in \text{span}(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2)$:

(c) per quali valori di $k \in \mathbb{R}$ si ha $\dim \text{span}(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3) = 3$:

(d) per quali valori di $k \in \mathbb{R}$ i vettori $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4\}$ sono generatori di \mathbb{R}^3 :

3. Fissato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale $\mathcal{R}(O, \hat{\mathbf{i}}, \hat{\mathbf{j}}, \hat{\mathbf{k}})$, considerare il piano π di equazione $x - 2y + z = 1$. Sia s la retta intersezione di π con il piano x, y . Determinare:

- (a) una rappresentazione parametrica per la retta s :
- (b) la direzione della retta s :
- (c) le equazioni cartesiane della retta r passante per l'origine parallela a s :
- (d) l'equazione cartesiana del piano σ contenente r ed il punto $A = (1, 0, 1)$.
-

4. Si consideri la matrice reale A e i vettori di \mathbb{R}^4 seguenti:

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 0 & -1 & 1 \end{pmatrix}; \quad \mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_4 = \begin{pmatrix} 2 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Si indichino fra i vettori assegnati quali sono autovettori, specificando il relativo autovalore.
- (b) Si scriva il polinomio caratteristico $P_A(x)$ della matrice A .
- (c) Per ciascun autovalore, si determini una base e una rappresentazione cartesiana del corrispondente autospazio.
- (d) Discutere la diagonalizzabilità della matrice A .
-

5. Fissato in \mathbb{R}^4 il prodotto scalare standard, si considerino il sottospazio U ed il vettore \mathbf{v} :

$$U = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} : x_1 + x_2 - x_3 = 0 \right\}, \quad \mathbf{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Determinare:

- (a) $\dim U$ e una base ortonormale per U :
- (b) $\dim U^\perp$ e una base per U^\perp :
- (c) la proiezione ortogonale del vettore \mathbf{v} su U^\perp :
- (d) i vettori $\mathbf{u} \in U$ e $\mathbf{w} \in U^\perp$ tali che $\mathbf{v} = \mathbf{u} + \mathbf{w}$:
-

CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA	23 novembre 2012
Cognome e Nome:	Matricola:
Corso di Laurea:	Anno di corso:

Svolgere in modo completo il seguente esercizio, fornendo dettagli dei passaggi risolutivi:

Si considerino le seguenti matrici 4×4

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 3 & 0 \\ 1 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 3 & 2 \\ -3 & 3 & 7 & 3 \\ 1 & 2 & 2 & 2 \\ 2 & 4 & 8 & 3 \end{pmatrix}.$$

1. Calcolare $\det A$ e $\det B$.
 2. Calcolare $\det(AB)$, $\det B^3$ e $\det 2B$.
 3. Calcolare il polinomio caratteristico di A
 4. Stabilire se 1 è autovalore di A .
-

CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA	23 novembre 2012
Cognome e Nome:	Matricola:
Corso di Laurea:	Anno di corso:

1. Si consideri l'applicazione lineare $L: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ tale che

$$L \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} x_1 - x_2 + x_4 \\ 2x_2 - x_3 + x_4 \\ x_1 - 3x_2 + x_3 \end{pmatrix}.$$

(a) Scrivere la matrice A che rappresenta L nelle basi canoniche di \mathbb{R}^4 e \mathbb{R}^3 :

(b) Calcolare: $\dim(\text{Im } L) = \quad \dim(\text{Ker } L) = \quad L \begin{pmatrix} 2 \\ 5 \\ 8 \\ 1 \end{pmatrix} =$

(c) Trovare una base per il sottospazio $\text{Ker } L$:

(d) Stabilire se L è suriettiva, giustificando ogni affermazione.

2. Considerare i seguenti vettori di \mathbb{R}^3 :

$$\mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1-h \\ 2-h \end{pmatrix} \quad \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} h-1 \\ h-1 \\ h-1 \end{pmatrix} \quad \mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} h \\ 0 \\ h \end{pmatrix} \quad \mathbf{v}_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Determinare:

(a) per quali valori di $h \in \mathbb{R}$ i vettori $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2\}$ sono linearmente indipendenti:

(b) per quali valori di $h \in \mathbb{R}$ si ha $\mathbf{v}_3 \in \text{span}(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2)$:

(c) per quali valori di $h \in \mathbb{R}$ si ha $\dim \text{span}(\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3) = 3$:

(d) per quali valori di $h \in \mathbb{R}$ i vettori $\{\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \mathbf{v}_3, \mathbf{v}_4\}$ sono generatori di \mathbb{R}^3 :

3. Fissato nello spazio un sistema di riferimento cartesiano ortogonale $\mathcal{R}(\mathcal{O}, \mathbf{i}, \mathbf{j}, \mathbf{k})$, considerare il piano π di equazione $x - 2y + z = 1$. Sia s la retta intersezione di π con il piano y, z . Determinare:

- (a) una rappresentazione parametrica per la retta s :
 - (b) la direzione della retta s :
 - (c) le equazioni cartesiane della retta r passante per l'origine parallela a s :
 - (d) l'equazione cartesiana del piano σ contenente r ed il punto $A = (1, 0, 1)$.
-

4. Si consideri la matrice reale A e i vettori di \mathbb{R}^4 seguenti:

$$A = \begin{pmatrix} 3 & -1 & 0 \\ -1 & 3 & 0 \\ -1 & -1 & 4 \end{pmatrix}; \quad \mathbf{v}_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 2 \\ -2 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_3 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad \mathbf{v}_4 = \begin{pmatrix} -1 \\ 3 \\ -1 \end{pmatrix}.$$

- (a) Si indichino fra i vettori assegnati quali sono autovettori, specificando il relativo autovalore.
 - (b) Si scriva il polinomio caratteristico $P_A(x)$ della matrice A .
 - (c) Per ciascun autovalore, si determini una base e una rappresentazione cartesiana del corrispondente autospazio.
 - (d) Discutere la diagonalizzabilità della matrice A .
-

5. Fissato in \mathbb{R}^4 il prodotto scalare standard, si considerino il sottospazio U ed il vettore \mathbf{v} :

$$U = \left\{ \begin{pmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{pmatrix} : x_1 + x_2 - x_3 = x_4 = 0 \right\}, \quad \mathbf{v} = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

Determinare:

- (a) $\dim U$ e una base ortonormale per U :
 - (b) $\dim U^\perp$ e una base per U^\perp :
 - (c) la proiezione ortogonale del vettore \mathbf{v} su U^\perp :
 - (d) i vettori $\mathbf{u} \in U$ e $\mathbf{w} \in U^\perp$ tali che $\mathbf{v} = \mathbf{u} + \mathbf{w}$:
-

CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA	23 novembre 2012
Cognome e Nome:	Matricola:
Corso di Laurea:	Anno di corso:

Svolgere in modo completo il seguente esercizio, fornendo dettagli dei passaggi risolutivi:

Si considerino le seguenti matrici 4×4

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 2 & 0 & 0 \\ 1 & 0 & 0 & 0 \\ 1 & 2 & 3 & 4 \\ 1 & 2 & 3 & 0 \end{pmatrix}, \quad B = \begin{pmatrix} 1 & -2 & 3 & 2 \\ -3 & -3 & 7 & 3 \\ 1 & -2 & 2 & 2 \\ 1 & -2 & 4 & 3 \end{pmatrix}.$$

1. Calcolare $\det A$ e $\det B$.
 2. Calcolare $\det(AB)$, $\det B^3$ e $\det 2B$.
 3. Calcolare il polinomio caratteristico di A
 4. Stabilire se 1 è autovalore di A .
-

