

| | |
|-------------------------------------|-------------------------|
| CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA | 23 febbraio 2015 |
| Cognome e Nome: | Matricola: |
| Corso di Laurea: | Anno di corso: |

A. Sia V uno spazio vettoriale e $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n$ vettori di V . Definire l'insieme $\text{Span}(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n)$ e dimostrare che è un *sottospazio* di V .

B. Sia A una matrice $n \times n$. Enunciare la definizione di *autovettore* di A . Dimostrare che A ammette l'autovalore 0 se e solo se le sue colonne sono *lin. dipendenti*.

1. Stabilire, motivando la risposta, se esiste un'applicazione *lineare* $L: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tale che $\text{Ker } L$ abbia equazioni $\begin{cases} x_1 - x_3 = 0 \\ x_1 - x_2 = 0 \end{cases}$.

2. Stabilire se i seguenti vettori di \mathbb{R}^3 sono *autovettori* della matrice $A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 0 & 3 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$,
in caso affermativo determinare l'*autovalore* associato:

$$X_1 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad X_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad X_3 = \begin{pmatrix} 3 \\ 3 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad X_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 4 \end{pmatrix}.$$

3. Enunciare il criterio dei *minori* per il calcolo del rango di una matrice A $k \times n$.

4. Sia $A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$. Utilizzando le proprietà del *determinante*, calcolare:

$$\det(A^3) = \quad \det\left(-\frac{1}{2}A\right) = \quad \det(-A^T) = \quad \det(A^{-2}) =$$

5. Sia V l'insieme delle soluzioni di un sistema lineare *non omogeneo* $AX = B$. Stabilire quali delle seguenti affermazioni sono sempre vere.

(a) se le colonne di A sono *lin. indipendenti* allora $V = \{\mathbf{0}\}$. sì no

(b) se $\text{rg}(A) \neq \text{rg}(A|B)$ allora non esistono soluzioni. sì no

(c) se $\text{rg} A = \text{rg}(A|B)$, allora $\dim V = \dim \text{Ker} A$. sì no

(d) se $\text{rg} A = \text{rg}(A|B) = r$, allora V ha dimensione r . sì no

6. Sia $V \subset \mathbb{R}^3$ il sottospazio di equazioni $\begin{cases} x - y = 0 \\ x + z = 0 \end{cases}$. Determinare una base di V^\perp . Esiste un sottospazio $U \neq V^\perp$ tale che $U \oplus V = \mathbb{R}^3$? Motivare la risposta.

7. Stabilire quali tra le seguenti affermazioni sono vere:

(a) Due rette *non parallele* nello spazio si intersecano sempre. sì no

(b) L'equazione $x + y + z = 1$ descrive una retta che non passa per l'origine.
sì no

(c) Il piano di eq. $x + 2y + z = 3$ è *ortogonale* alla retta di eq. $\begin{cases} x - y + z = 5 \\ 2x - y = 0 \end{cases}$.
sì no

(d) Il piano di eq. $x + 2y + z = 3$ è *ortogonale* alla retta di eq. $\begin{cases} x + y = 0 \\ y + z = 0 \end{cases}$.
sì no

8. Siano A e B due matrici quadrate *invertibili*. Stabilire se il prodotto AB e la somma $A + B$ sono *sempre* matrici invertibili. Motivare la risposta.

| | |
|-------------------------------------|-------------------------|
| CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA | 23 febbraio 2015 |
| Cognome e Nome: | Matricola: |
| Corso di Laurea: | Anno di corso: |

A. Sia $L: V \rightarrow W$ un'applicazione lineare tra spazi vettoriali. Definire l'insieme $\text{Ker } L$ e dimostrare che è un *sottospazio* di V .

B. Enunciare la definizione di *matrice diagonalizzabile*. Dimostrare che, se una matrice $A \in \mathbf{M}_{\mathbb{R}}(n)$ è diagonalizzabile, allora la somma delle molteplicità algebriche del suo polinomio caratteristico è n .

1. Sia $A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 0 & 2 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{pmatrix}$. Utilizzando le proprietà del *determinante*, calcolare:

$$\det(3A) = \quad \det(-A^2) = \quad \det(A^{-1}) = \quad \det(A^T) =$$

2. Stabilire se i seguenti vettori di \mathbb{R}^3 sono *autovettori* della matrice $A = \begin{pmatrix} 2 & 0 & 1 \\ 0 & 3 & 1 \\ 1 & 0 & 2 \end{pmatrix}$,

in caso affermativo determinare l'*autovalore* associato:

$$X_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ -2 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad X_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad X_3 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ -2 \end{pmatrix}, \quad X_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

3. Stabilire, motivando la risposta, se esiste un'applicazione *lineare* $L: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$

tale che $\text{Ker } L$ abbia equazioni
$$\begin{cases} x_1 - x_3 = 0 \\ x_1 - x_2 = 0 \\ x_4 = 0 \end{cases} .$$

4. Definire il *prodotto scalare* in \mathbb{R}^n e enunciare la disuguaglianza di Cauchy-Schwarz.

5. Siano A e B due matrici quadrate *simmetriche*. Stabilire se la somma $A + B$ è *sempre* una matrice simmetrica. Motivare la risposta.

6. Sia V l'insieme delle soluzioni di un sistema lineare *omogeneo* $AX = \mathbf{0}$. Stabilire quali delle seguenti affermazioni sono sempre vere.

(a) se le colonne di A sono *lin. indipendenti* allora $V = \{\mathbf{0}\}$. sì no

(b) se $\text{rg}(A) = r$ allora V ha dimensione r . sì no

(c) $V = \text{Ker } A$. sì no

(d) se A è *invertibile*, allora non esistono soluzioni. sì no

7. Stabilire quali tra le seguenti affermazioni sono vere:

(a) Due piani *non paralleli* nello spazio si intersecano sempre. sì no

(b) Il piano di eq. $x + 2y + z = 3$ è *parallelo* alla retta di eq.
$$\begin{cases} x + y = 0 \\ y + z = 0 \end{cases} .$$

sì no

(c) L'equazione $x + y + z = 0$ descrive una retta che passa per l'origine. sì no

(d) Il piano di eq. $x + 2y + z = 3$ è *ortogonale* alla retta di eq.
$$\begin{cases} x + 2y = 0 \\ y + z = 0 \end{cases} .$$

sì no

8. Sia $V \subset \mathbb{R}^3$ il sottospazio di equazione $x - y + 3z = 0$. Determinare una base di V^\perp . Esiste un sottospazio $U \neq V^\perp$ tale che $U \oplus V = \mathbb{R}^3$? Motivare la risposta.

| | |
|-------------------------------------|-------------------------|
| CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA | 23 febbraio 2015 |
| Cognome e Nome: | Matricola: |
| Corso di Laurea: | Anno di corso: |

A. Sia $L: V \rightarrow W$ un'applicazione lineare tra spazi vettoriali. Definire l'insieme $\text{Im } L$ e dimostrare che è un *sottospazio* di W .

B. Sia A una matrice $n \times n$. Enunciare la definizione di matrice *invertibile*. Dimostrare che se A è invertibile si ha $\det A \neq 0$.

1. Sia $V \subset \mathbb{R}^3$ il sottospazio di equazioni $\begin{cases} x - y = 0 \\ x - 2z = 0 \end{cases}$. Determinare una base di V^\perp . Esiste un sottospazio $U \neq V^\perp$ tale che $U \oplus V = \mathbb{R}^3$? Motivare la risposta.

2. Stabilire se i seguenti vettori di \mathbb{R}^3 sono *autovettori* della matrice $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 3 \\ 0 & 2 & 2 \\ 0 & 1 & 1 \end{pmatrix}$,
in caso affermativo determinare l'*autovalore* associato:

$$X_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad X_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 2 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad X_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad X_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}.$$

3. Sia $A = \begin{pmatrix} 2 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 1 \end{pmatrix}$. Utilizzando le proprietà del *determinante*, calcolare:

$$\det(A^4) = \quad \det(-3A) = \quad \det(A^{-2}) = \quad \det(-A^T) =$$

4. Stabilire, motivando la risposta, se esiste un'applicazione lineare $L: \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^4$ tale che $\text{Ker } L$ abbia equazioni $\begin{cases} x_1 - 2x_2 = 0 \\ x_1 + x_2 + x_3 = 0 \end{cases}$.
-

5. Sia V l'insieme delle soluzioni di un sistema lineare *non omogeneo* $AX = B$. Stabilire quali delle seguenti affermazioni sono sempre vere.

- (a) se $\dim V = 0$ allora le colonne di A sono *lin. indipendenti*. sì no
(b) se esistono soluzioni allora $\text{rg}(A) = \text{rg}(A|B)$. sì no
(c) se esistono soluzioni allora $\dim V = \dim \text{Ker } A$. sì no
(d) se $\text{rg}(A) = r$ allora V ha dimensione r . sì no
-

6. Enunciare il Teorema *spettrale*.
-

7. Stabilire quali tra le seguenti affermazioni sono vere:

- (a) Un piano ed una retta nello spazio si intersecano *sempre*. sì no
(b) La retta di eq. $\begin{cases} x + 2y + z = 0 \\ y + z = 0 \end{cases}$ è *parallela* alla retta di eq. $\begin{cases} x + y = 0 \\ y + z = 1 \end{cases}$.
sì no
(c) Il piano di eq. $x - 2y + z = 3$ è *ortogonale* alla retta di eq. $\begin{cases} x - y = 0 \\ y - z = 0 \end{cases}$.
sì no
(d) L'equazione $x + 2y + 3z = 2$ descrive un piano che *non* passa per l'origine.
sì no
-

8. Siano A e B due matrici quadrate *ortogonali*. Stabilire se il prodotto AB è *sempre* una matrice ortogonale. Motivare la risposta.
-

| | |
|-------------------------------------|-------------------------|
| CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA | 23 febbraio 2015 |
| Cognome e Nome: | Matricola: |
| Corso di Laurea: | Anno di corso: |

A. Enunciare la definizione di *matrice diagonalizzabile*. Dimostrare che, se una matrice $A \in M_{\mathbb{R}}(n)$ è diagonalizzabile, allora la somma delle molteplicità algebriche del suo polinomio caratteristico è n .

B. Sia V uno spazio vettoriale e $\mathbf{v}_1, \mathbf{v}_2, \dots, \mathbf{v}_n$ vettori di V . Definire l'insieme $\text{Span}(\mathbf{v}_1, \dots, \mathbf{v}_n)$ e dimostrare che è un *sottospazio* di V .

1. Siano A e B due matrici quadrate *invertibili*. Stabilire se il prodotto AB e la somma $A + B$ sono *sempre* matrici invertibili. Motivare la risposta.

2. Stabilire, motivando la risposta, se esiste un'applicazione *lineare* $L: \mathbb{R}^5 \rightarrow \mathbb{R}^2$ tale che $\text{Ker } L$ abbia equazioni

$$\begin{cases} x_1 - 2x_2 = 0 \\ x_3 + 2x_4 = 0 \\ x_5 = 0 \end{cases} .$$

3. Sia $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$. Utilizzando le proprietà del *determinante*, calcolare:

$$\det(-2A) = \quad \det(A^3) = \quad \det(A^{-1}) = \quad \det(2A^T) =$$

4. Stabilire se i seguenti vettori di \mathbb{R}^3 sono *autovettori* della matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & -1 & 0 \\ 1 & 3 & 0 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix}$,
in caso affermativo determinare l'*autovalore* associato:

$$X_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad X_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 2 \end{pmatrix}, \quad X_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ -1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad X_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

5. Sia $V \subset \mathbb{R}^3$ il sottospazio di equazione $2x - y + 3z = 0$. Determinare una base di V^\perp . Esiste un sottospazio $U \neq V^\perp$ tale che $U \oplus V = \mathbb{R}^3$? Motivare la risposta.
-

6. Sia V l'insieme delle soluzioni di un sistema lineare *omogeneo* $AX = \mathbf{0}$. Stabilire quali delle seguenti affermazioni sono sempre vere.

- (a) $V = \text{Ker } A$. sì no
(b) se le colonne di A sono *lin. dipendenti* allora $\dim V = 0$. sì no
(c) se $V = \{\mathbf{0}\}$ allora le colonne di A sono *lin. indipendenti*. sì no
(d) se $\text{rg}(A) = r$ allora $\dim V = r$. sì no
-

7. Stabilire quali tra le seguenti affermazioni sono vere:

- (a) Due rette *parallele* nello spazio sono *complanari*. sì no
(b) L'equazione $x - y + z = 4$ descrive una retta che non passa per l'origine.
 sì no
(c) Il piano di eq. $x - 2y + z = 3$ è *parallelo* al piano di eq. $2y - x - z = 1$.
 sì no
(d) Il piano di eq. $x - 2y + z = 3$ è *parallelo* alla retta di eq. $\begin{cases} y + 2x = 0 \\ x - z = 3 \end{cases}$.
 sì no
-

8. Enunciare il criterio dei *minori* per il calcolo del rango di una matrice A $k \times n$.
-

| | |
|-------------------------------------|-------------------------|
| CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA | 23 febbraio 2015 |
| Cognome e Nome: | Matricola: |
| Corso di Laurea: | Anno di corso: |

A. Sia A una matrice $n \times n$. Enunciare la definizione di *autovettore* di A . Dimostrare che A ammette l'autovalore 0 se e solo se le sue colonne sono *lin. dipendenti*.

B. Sia $L: V \rightarrow W$ un'applicazione lineare tra spazi vettoriali. Definire l'insieme $\text{Im } L$ e dimostrare che è un *sottospazio* di W .

1. Stabilire quali tra le seguenti affermazioni sono vere:

(a) L'equazione $x - y + 2z = 4$ descrive un piano che passa per l'origine.
 sì no

(b) Due rette *non parallele* nello spazio si intersecano *sempre*. sì no

(c) Il piano di eq. $2x - y + z = 1$ è *perpendicolare* alla retta di eq. $\begin{cases} x + 2y = 0 \\ y + z = 1 \end{cases}$.
 sì no

(d) Il piano di eq. $2x - y + z = 1$ è *perpendicolare* alla retta di eq. $\begin{cases} y = 2 \\ x + z = 0 \end{cases}$.
 sì no

2. Definire il *prodotto scalare* in \mathbb{R}^n e enunciare la disuguaglianza di Cauchy-Schwarz.

3. Sia $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 \\ 0 & 1 & 0 \\ 1 & 1 & 2 \end{pmatrix}$. Utilizzando le proprietà del *determinante*, calcolare:

$$\det(A^3) = \quad \det(-4A) = \quad \det(A^{-2}) = \quad \det(-A^T) =$$

4. Siano A e B due matrici quadrate *simmetriche*. Stabilire se la somma $A + B$ è *sempre* una matrice simmetrica. Motivare la risposta.
-

5. Stabilire, motivando la risposta, se esiste un'applicazione *lineare* $L: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^3$ tale che $\text{Ker } L$ abbia equazione $\begin{cases} x_1 - 2x_2 = 0 \\ x_3 + 2x_4 = 0 \end{cases}$.
-

6. Sia V l'insieme delle soluzioni di un sistema lineare *non omogeneo* $AX = B$. Stabilire quali delle seguenti affermazioni sono sempre vere.

- (a) $V = \text{Ker } A$. sì no
(b) se A è *invertibile* allora $\dim V = 0$. sì no
(c) se $\text{rg}(A) = \text{rg}(A|B)$ allora $\dim V = \dim \text{Ker } A$. sì no
(d) se $\text{rg}(A) = r$ allora $\dim V = r$. sì no
-

7. Stabilire se i seguenti vettori di \mathbb{R}^3 sono *autovettori* della matrice $A = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 2 & 1 \\ 1 & 0 & 1 \end{pmatrix}$,

in caso affermativo determinare l'*autovalore* associato:

$$X_1 = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad X_2 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad X_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \\ 1 \end{pmatrix}, \quad X_4 = \begin{pmatrix} 1 \\ 3 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

8. Sia $V \subset \mathbb{R}^3$ il sottospazio di equazione $\begin{cases} x - y = 0 \\ 3y - z = 0 \end{cases}$. Determinare una base di V^\perp . Esiste un sottospazio $U \neq V^\perp$ tale che $U \oplus V = \mathbb{R}^3$? Motivare la risposta.
-

| | |
|-------------------------------------|-------------------------|
| CORSO DI GEOMETRIA E ALGEBRA | 23 febbraio 2015 |
| Cognome e Nome: | Matricola: |
| Corso di Laurea: | Anno di corso: |

A. Sia A una matrice $n \times n$. Enunciare la definizione di matrice *invertibile*. Dimostrare che se A è invertibile si ha $\det A \neq 0$.

B. Sia $L: V \rightarrow W$ un'applicazione lineare tra spazi vettoriali. Definire l'insieme $\text{Ker } L$ e dimostrare che è un *sottospazio* di V .

1. Siano A e B due matrici quadrate *ortogonali*. Stabilire se il prodotto AB è *sempre* una matrice ortogonale. Motivare la risposta.

2. Sia $A = \begin{pmatrix} 1 & 3 & 0 \\ 0 & -1 & 0 \\ 1 & 1 & 3 \end{pmatrix}$. Utilizzando le proprietà del *determinante*, calcolare:

$$\det\left(-\frac{1}{2}A\right) = \quad \det(A^4) = \quad \det(-A^{-1}) = \quad \det(A^T \cdot A) =$$

3. Stabilire, motivando la risposta, se esiste un'applicazione *lineare* $L: \mathbb{R}^4 \rightarrow \mathbb{R}^2$

$$\text{tale che } \text{Ker } L \text{ abbia equazione } \begin{cases} x_1 - 2x_2 = 0 \\ x_2 - 2x_4 = 0 \\ x_3 = 0 \end{cases} .$$

4. Stabilire quali tra le seguenti affermazioni sono vere:

- (a) Il piano di eq. $x - 2y + z = 4$ è *parallelo* alla retta di eq. $\begin{cases} x - y = 0 \\ x - z = 1 \end{cases}$.
sì no
- (b) L'equazione $3x - y + z = 2$ descrive una retta che *non* passa per l'origine.
sì no
- (c) Due piani *non paralleli* nello spazio si intersecano *sempre*. sì no
- (d) La retta di eq. $\begin{cases} x + y = 0 \\ x - z = 1 \end{cases}$ è *parallela* alla retta di eq. $\begin{cases} y = 2 \\ x - z = 0 \end{cases}$.
sì no
-

5. Enunciare il Teorema *spettrale*.

6. Stabilire se i seguenti vettori di \mathbb{R}^3 sono *autovettori* della matrice $A = \begin{pmatrix} 2 & 1 & 0 \\ 0 & 2 & -1 \\ 0 & 1 & 4 \end{pmatrix}$,

in caso affermativo determinare l'*autovalore* associato:

$$X_1 = \begin{pmatrix} -1 \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad X_2 = \begin{pmatrix} 2 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}, \quad X_3 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \end{pmatrix}, \quad X_4 = \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

7. Sia V l'insieme delle soluzioni di un sistema lineare *omogeneo* $AX = \mathbf{0}$. Stabilire quali delle seguenti affermazioni sono sempre vere.

- (a) se le colonne di A sono *lin. dipendenti* allora $\dim V > 0$. sì no
- (b) se $\text{rg}(A) = r$ allora V ha dimensione r . sì no
- (c) $V = \text{Ker } A$. sì no
- (d) se le colonne di A sono *lin. indipendenti* allora non esistono soluzioni.
sì no
-

8. Sia $V \subset \mathbb{R}^3$ il sottospazio di equazione $x - 2y + 3z = 0$. Determinare una base di V^\perp . Esiste un sottospazio $U \neq V^\perp$ tale che $U \oplus V = \mathbb{R}^3$? Motivare la risposta.
